

$$\tilde{G} = (\text{hkl}) \cdot (n)^t \cdot (N) \cdot \begin{pmatrix} \vec{a}_1 \\ \vec{b}_1 \\ \vec{c}_1 \end{pmatrix} \Rightarrow (N) = (n^t)^{-1}$$

Conclusion $(N) = (\varrho)$, $(\varrho) = (M) = (\varrho^t)^{-1}$
 les vecteurs de bases et les indices des plans
 (hkl) se trouvent de manière covariante.
 les vecteurs de base n'�'gurent pas les indices
 des rapports $[uvw] \rightarrow$ les plans de manière
contravariante.

I-1 système relatif au système de base C:

soit un réseau de type C:

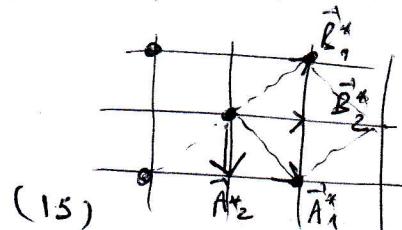
soient $\vec{a}_2^*, \vec{b}_2^*, \vec{c}_2^*$ les vecteurs de base de la maille centrale,
 \vec{a}_1^*, \vec{b}_1^* et \vec{c}_1^* les vecteurs de base de la maille simple.

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{a}_2^* = \vec{a}_1^* - \vec{b}_1^* \\ \vec{b}_2^* = \vec{a}_1^* + \vec{b}_1^* \\ \vec{c}_2^* = \vec{c}_1^* \end{array} \right.$$

Construisons le R.R., $\vec{A}_1^* = 2\vec{a}_1^* + \vec{b}_1^* + \vec{c}_1^*$, $\vec{B}_1^* = 2\vec{a}_1^* + \vec{c}_1^*$,
 $\vec{C}_1^* = 2\vec{a}_1^* + \vec{b}_1^*$

$$\vec{b}_2^* \cdot \vec{c}_2^* = \vec{b}_1^* \cdot \vec{c}_1^* - \vec{c}_1^* \cdot \vec{a}_1^*$$

$$\vec{c}_2^* \cdot \vec{a}_2^* = \vec{c}_1^* \cdot \vec{a}_1^* + \vec{b}_1^* \cdot \vec{a}_1^*$$

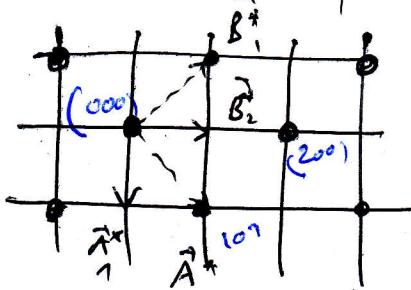


$$\vec{a}_2^* \wedge \vec{b}_2^* = 2 \vec{c}_1^* \wedge \vec{b}_1^*$$

$$\hat{A}_2^* = \frac{1}{2} \left[2 \vec{a}_1^* \wedge \vec{c}_1^* - 2 \vec{b}_1^* \wedge \vec{c}_1^* \right] = \frac{1}{2} (\vec{A}_1^* - \vec{B}_1^*)$$

$$\text{de même } \hat{B}_2^* = \frac{1}{2} (\vec{A}_1^* + \vec{B}_1^*), \quad \hat{C}_2^* = \vec{C}_1^*.$$

le Risen Construit avec les vecteurs \hat{A}_2^*, \hat{B}_2^* et \hat{C}_2^* possède une symétrie correcte mais il manque des nœuds. Seuls existent les nœuds tels que $h+k=2n$ (n: pair). Il y a absence de nœuds si $h+k$ est impair ($2n+1$).



F-2 Étude Analytique.

les nœuds de bases du R. R étaient Contravariants avec le vecteur de base du R. D. Si (\underline{A}) est (\underline{R}) pour les matrices de la transformation par les nœuds de bases, alors: $(\underline{A})^* = (\underline{\delta}^T)^{-1} (\underline{A}^T)^{-1}$ par un Risen C, on peut écrire:

$$\begin{pmatrix} \vec{a}_1^* \\ \vec{b}_1^* \\ \vec{c}_1^* \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vec{a}_1 \\ \vec{b}_1 \\ \vec{c}_1 \end{pmatrix} \quad \sim (\underline{A})^* = \begin{pmatrix} \underline{A} \\ \underline{A}^T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

après l'inversion de la transposée de la matrice (\bar{Q}), on trouve:

$$\begin{pmatrix} \bar{A}_1 \\ \bar{A}_2 \\ \bar{B}_1 \\ \bar{C}_1 \\ \bar{C}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \bar{A}^x \\ \bar{B}^x \\ \bar{C}^x \\ \bar{C}^y \end{pmatrix}$$

on peut écrire: $\bar{A}_2 = \frac{1}{2}(\bar{A}^x - \bar{B}^x)$, $\bar{B}_2 = \frac{1}{2}(\bar{A}^x + \bar{B}^x)$
 $\bar{C}_1 = \bar{C}_2$.

En revanche, du R.R par la maille simple sont telles que:

$$\begin{aligned} \bar{G}_1^x &= h \bar{A}^x + k \bar{B}^x + l \bar{C}^x, \text{ considérons le vecteur} \\ \bar{G}_2^x &= h' \bar{A}^x + k' \bar{B}^x + l' \bar{C}^x \end{aligned}$$

on peut aussi écrire: $\bar{G}_2^x = \frac{1}{2}(h+k) \bar{A}^x + \frac{1}{2}(k-h') \bar{B}^x$,

Dans le second cas, les points distinés par \bar{G}_2^x sont les mêmes si les coefficients sont entiers, donc si $h+k$ est pair.

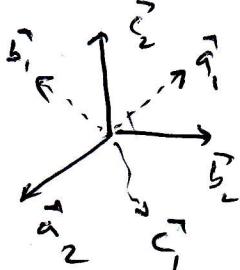
7-3 Nébuleux n'importe où de nébuleux Feti.

Dans la maille (F), on peut définir une maille primitive (simple), caractérisée par les vecteurs de base: $\bar{a}_1 = \frac{1}{2}(\bar{b}_2 + \bar{c}_2)$; $\bar{b} = \frac{1}{2}(\bar{a}_2 + \bar{c}_2)$, $\bar{c} = \frac{1}{2}(\bar{a}_2 - \bar{b}_2)$

$$\bar{a}_2 = -\bar{a}_1 + \bar{b}_1 + \bar{c}_1, \quad \bar{b}_2 = \bar{a}_1 - \bar{b}_1 + \bar{c}_1$$

$$\bar{c}_2 = \bar{a}_1 + \bar{b}_1 - \bar{c}_1$$

La forme matricielle de cette



transformation sur:

$$\begin{pmatrix} \tilde{\alpha}_1 \\ \tilde{\beta}_1 \\ \tilde{\gamma}_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{\alpha}_1 \\ \tilde{\beta}_1 \\ \tilde{\gamma}_1 \end{pmatrix}$$

Dans les mêmes n'importe où on peut écrire:

$$\begin{pmatrix} \tilde{\alpha}_2 \\ \tilde{\beta}_2 \\ \tilde{\gamma}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & k & l \\ k & 0 & l \\ l & l & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{\alpha}_1 \\ \tilde{\beta}_1 \\ \tilde{\gamma}_1 \end{pmatrix}$$

$$\tilde{\alpha}_2 = \frac{1}{2}(\tilde{\beta}_1 + \tilde{\gamma}_1), \quad \tilde{\beta}_2 = \frac{1}{2}(\tilde{\alpha}_1 + \tilde{\gamma}_1), \quad \tilde{\gamma}_2 = \frac{1}{2}(\tilde{\alpha}_1 + \tilde{\beta}_1).$$

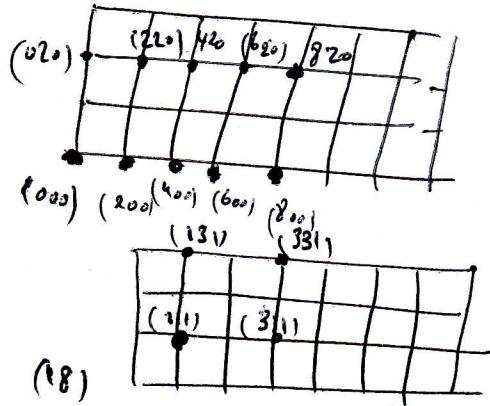
On note, du fait que donnés par:

$$\begin{aligned} \tilde{\gamma}_1 &= h\tilde{\alpha}_1 + k\tilde{\beta}_1 + l\tilde{\gamma}_1 \text{ ont : } \tilde{\gamma}_2 = h'\tilde{\alpha}_2 + k'\tilde{\beta}_2 + l'\tilde{\gamma}_2 \\ &= \frac{1}{2}(k'+l')\tilde{\alpha}_1 + \frac{1}{2}(k'+l')\tilde{\beta}_1 + \frac{1}{2}(k'+l')\tilde{\gamma}_1 \end{aligned}$$

Dans le cas multiple, les points définis par
 $\tilde{\gamma}_2$ sont de même si les coefficients de $\tilde{\alpha}_1, \tilde{\beta}_1$ et
 $\tilde{\gamma}_1$ sont des entiers.

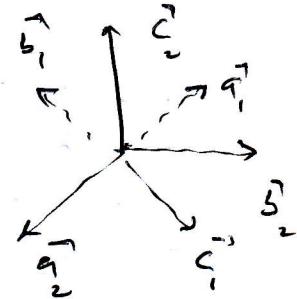
C'est à-dire si h', k', l' ont tous les trois la
même variété.

Par construction, en
répétant pour les autres,
on obtient à cette
condition à un réseau
de type I.



par un réseau direct de type I, on peut faire un étude semblable, on peut définir une maille primitive caractérisée par les vecteurs de base:

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{a}_1 = \frac{1}{2}(-\vec{a}_2 + \vec{b}_2 + \vec{c}_2) \\ \vec{b}_1 = \frac{1}{2}(\vec{a}_2 - \vec{b}_2 + \vec{c}_2) \\ \vec{c}_1 = \frac{1}{2}(\vec{a}_2 + \vec{b}_2 - \vec{c}_2) \end{array} \right.$$



d'où $\vec{a}_2 = \vec{b}_1 + \vec{c}_1$, $\vec{b}_2 = \vec{a}_1 + \vec{c}_1$, $\vec{c}_2 = \vec{a}_1 + \vec{b}_1$

$$\begin{pmatrix} \vec{a}_2 \\ \vec{b}_2 \\ \vec{c}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vec{a}_1 \\ \vec{b}_1 \\ \vec{c}_1 \end{pmatrix}$$

Calcul de la transposee inverse mais:

$$\begin{pmatrix} \vec{A}_2 \\ \vec{B}_2 \\ \vec{C}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vec{A}_1 \\ \vec{B}_1 \\ \vec{C}_1 \end{pmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{A}_2 = \frac{1}{2}(\vec{A}_1 + \vec{B}_1 + \vec{C}_1) \\ \vec{B}_2 = \frac{1}{2}(\vec{A}_1 - \vec{B}_1 + \vec{C}_1) \\ \vec{C}_2 = \frac{1}{2}(\vec{A}_1 + \vec{B}_1 - \vec{C}_1) \end{array} \right.$$

Notre $\vec{c}_2 = h' \vec{A}_2 + k' \vec{B}_2 + l' \vec{C}_2$
 $= \frac{1}{2} \vec{A}_1 (h' + k' - l') + \frac{1}{2} \vec{B}_1 (h' - k' + l') + \frac{1}{2} \vec{C}_1 (h' + k' - l')$

donc la maille multiplie les points définis par \vec{c}_2 par ses coordées si les coefficients des \vec{A}_1, \vec{B}_1 et \vec{C}_1 sont des entiers.

Sont h', k', l' soit tous trois pairs ou bien deux impairs et un pair.

par construction, un réseau pur
n'aura évidemment à cette condition sur
un réseau de type (F)

