

FACULTÉ DES SCIENCES EXACTES ET INFORMATIQUE

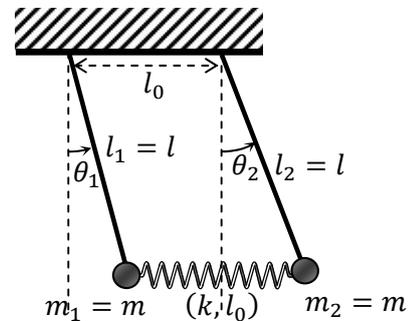
**ÉPREUVE SEMESTRIELLE**

MODULE : MÉCANIQUE ANALYTIQUE.

DURÉE : 01 Heure 45 Minutes.

**EXERCICE 01 : (10 points)**

La figure ci-contre représente un pendule couplé constitué de deux pendules simples identiques ( $m, l$ ) dont les masses ont été reliés avec un ressort de constante de raideur  $k$  et de longueur à vide  $l_0$ . Les axes des pendules sont séparés par une distance  $l_0$  de telle manière qu'à l'équilibre  $\theta_{1\text{éq}} = \theta_{2\text{éq}} = 0$ .



1. Ecrire le Lagrangien du système dans le cas des oscillations de faibles amplitudes (les approximation d'usage :  $\sin(\theta) \approx \theta$  et  $\cos(\theta) \approx 1 - \theta^2/2$ ).
2. A partir des équations de Lagrange, trouver les équations du mouvement.
3. En posant les solutions de ces équations sous la forme :

$$\theta_1(t) = A_1 \cdot \sin(\omega \cdot t + \varphi) \quad \text{et} \quad \theta_2(t) = A_2 \cdot \sin(\omega \cdot t + \varphi)$$

Trouver les pulsations propres du système.

4. Calculer  $A_2$  en fonction de  $A_1$  pour ces deux pulsations.
5. On pose le changement de coordonnées  $\theta_1 = q_1 + q_2$  et  $\theta_2 = q_1 - q_2$ . Montrer, alors, que le système d'équations de la question 2 se ramène à un système de deux oscillateurs harmoniques découplés. Quelles-sont les pulsations propres de ces deux oscillateurs ?

**EXERCICE 02 : (10 points)**

Un point matériel de masse  $m$  est lâché sans vitesse initiale à partir d'une hauteur  $H$ . Le mobile peut suivre deux trajectoire différentes (figure ci-contre).

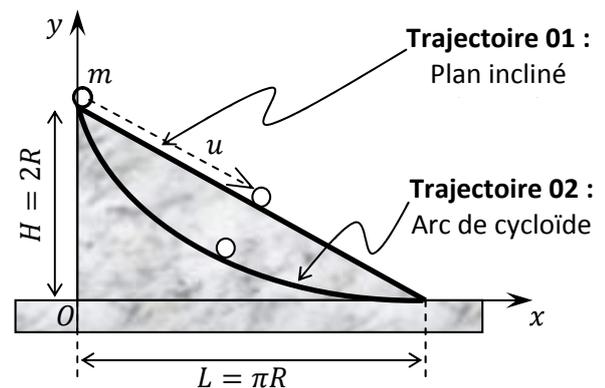
**Trajectoire 01 :** plan incliné de hauteur  $H = 2R$  et de largeur  $L = \pi R$ .

**Trajectoire 02 :** surface dont la section est un arc de cycloïde défini par les équations paramétriques suivantes

$$\begin{cases} x = R \cdot \phi - R \cdot \sin \phi \\ y = R + R \cdot \cos \phi \end{cases}$$

Tel que  $\phi$  est un paramètre qui varie de  $0$  à  $\pi$ .

On néglige tous les frottements, et l'accélération de pesanteur est notée  $g$ .

**Trajectoire 01 :**

1. En utilisant le formalisme de Hamilton, trouver l'équation du mouvement (prendre comme coordonnée généralisée la position suivant la trajectoire notée  $u$ ).
2. En déduire l'équation horaire  $u(t)$ , puis les équations  $x(t)$  et  $y(t)$  suivant les axes  $(Ox)$  et  $(Oy)$ .
3. Ecrire en fonction de  $R$  et  $g$  le temps  $t_1$  mis par point matériel pour arriver en bas du plan incliné.

**Trajectoire 02 :**

4. Calculer le Lagrangien du point matériel en prenant comme coordonnée généralisée le paramètre  $\phi$ .
5. Justifier, à partir des propriétés du Hamiltonien, que l'énergie mécanique totale soit conservée.
6. En utilisant la conservation de l'énergie mécanique totale et les conditions initiales ( $\phi(0) = 0$ ,  $\dot{\phi} \cdot 0 = 0$ ), Trouver l'expression de  $\dot{\phi} \cdot t$  en fonction de  $t$ .
7. En déduire l'équation horaire  $\phi(t)$ , puis les équations  $x(t)$  et  $y(t)$  suivant les axes  $(Ox)$  et  $(Oy)$ .
8. Ecrire en fonction de  $R$  et  $g$  le temps  $t_2$  mis par point matériel pour arriver en bas de la trajectoire.
9. Comparer  $t_1$  et  $t_2$ .