

CORRIGÉ DE L'ÉPREUVE SEMESTRIELLE

UNITÉ : PHYSIQUE VI – ÉLECTROMAGNETISME.

QUESTIONS DE COURS : (06 points)

$$1. \quad \boxed{\operatorname{div}(\vec{E}) = \frac{\rho}{\epsilon_0}} ; \quad \boxed{\operatorname{rot}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}} ; \quad \boxed{\operatorname{div}(\vec{B}) = 0} ; \quad \boxed{\operatorname{rot}(\vec{B}) = \mu_0 \cdot \vec{j} + \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}}$$

$$2. \quad \operatorname{div}(\operatorname{rot}(\vec{B})) = 0 = \mu_0 \cdot \operatorname{div}(\vec{j}) + \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div}(\vec{E}) \quad \text{et puisque} \quad \operatorname{div}(\vec{E}) = \frac{\rho}{\epsilon_0} \quad \text{alors :}$$

$$\mu_0 \cdot \operatorname{div}(\vec{j}) + \mu_0 \cdot \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \quad \Rightarrow \quad \boxed{\operatorname{div}(\vec{j}) + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0} \quad \text{c.q.f.d.}$$

3. En absence de charges ($\rho = 0$) et de courants ($\vec{j} = \vec{0}$).

$$\boxed{\operatorname{div}(\vec{E}) = 0} ; \quad \boxed{\operatorname{rot}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}} ; \quad \boxed{\operatorname{div}(\vec{B}) = 0} ; \quad \boxed{\operatorname{rot}(\vec{B}) = \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}}$$

4. Calculons $\operatorname{rot}(\operatorname{rot}(\vec{E})) = -\frac{\partial \operatorname{rot}(\vec{B})}{\partial t}$ (car on peut inverser les dérivées).

$$\text{D'autre part} \quad \operatorname{rot}(\operatorname{rot}(\vec{E})) = \operatorname{grad}(\operatorname{div}(\vec{E})) - \Delta \vec{E} = -\Delta \vec{E} \quad (\operatorname{div}(\vec{E}) = 0)$$

$$\text{Et} \quad \operatorname{rot}(\vec{B}) = \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

D'où l'équation de propagation

$$\boxed{\Delta \vec{E} - \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = \vec{0}}$$

Calculons $\operatorname{rot}(\operatorname{rot}(\vec{B})) = \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{\partial \operatorname{rot}(\vec{E})}{\partial t}$ (car on peut inverser les dérivées).

$$\text{D'autre part} \quad \operatorname{rot}(\operatorname{rot}(\vec{B})) = \operatorname{grad}(\operatorname{div}(\vec{B})) - \Delta \vec{B} = -\Delta \vec{B} \quad (\operatorname{div}(\vec{B}) = 0)$$

$$\text{Et} \quad \operatorname{rot}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

D'où l'équation de propagation

$$\boxed{\Delta \vec{B} - \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2} = \vec{0}}$$

$$5. \quad \boxed{\vec{E} = -\operatorname{grad}(V) - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}} \quad \text{et} \quad \boxed{\vec{B} = \operatorname{rot}(\vec{A})}$$

EXERCICE 01 : (07 points)**1. Champ créé par un courant droit infini :**

Utilisons la relation
$$\vec{B} = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi} \oint_L \frac{d\vec{l} \times \vec{r}}{r^3}$$

Puisque \vec{B} est perpendiculaire à $d\vec{l}$ et \vec{r} , alors \vec{B} est tangent au cercle de rayon d . (Figure 1)

Et
$$|d\vec{l} \times \vec{r}| = dl \cdot r \cdot \sin\left(\frac{\pi}{2} + \theta\right) = dl \cdot r \cdot \cos\theta$$

Paramétrisation
$$\begin{cases} dl = \frac{d}{\cos^2\theta} d\theta \\ r = \frac{d}{\cos\theta} \end{cases}$$

D'où le module de \vec{B} est égal à l'intégrale
$$B = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi} \oint_L \frac{dl}{r^2} = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi \cdot d} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos\theta \cdot d\theta$$

Enfin

$$B = \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi \cdot d}$$

En coordonnées cylindriques

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi \cdot d} \vec{e}_\varphi$$

2. Champ créé par la spire triangulaire :

Calculons la distance h entre le milieu des segments et le point O .

$$\operatorname{tg}(30^\circ) = \frac{1}{\sqrt{3}} = \frac{h}{a/2} \quad \Rightarrow \quad h = \frac{a}{2\sqrt{3}}$$

Pour calculer le champ créé par un segment de droite on fait le même paramétrage que dans la question précédente.

$$B = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi} \int_L \frac{dl}{r^2} = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi \cdot d} \int_{-\alpha_0}^{+\alpha_0} \cos\theta \cdot d\theta$$

L'angle α_0 est dans le cas d'un triangle donné par $\alpha_0 = \pi/3$ (figure 2.).

D'où

$$B = \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi \cdot d} \sin\alpha_0 \quad \text{avec} \quad d = h = \frac{a}{2\sqrt{3}}$$

Finalement, le champ créé par tout le triangle :

$$B_{\text{Tot}} = 3 \cdot B = \frac{9\mu_0 \cdot I}{2\pi \cdot a}$$

\vec{B}_{Tot} est perpendiculaire à la surface du triangle. Son sens est donné par la Règle de la Main Droite appliquée au sens du courant.

3. Dans le cas d'un polygone régulier de N cotés.

$$\begin{cases} \alpha_0 = \pi/N \\ d = R \end{cases}$$

Le champ magnétique créé par un seul segment.

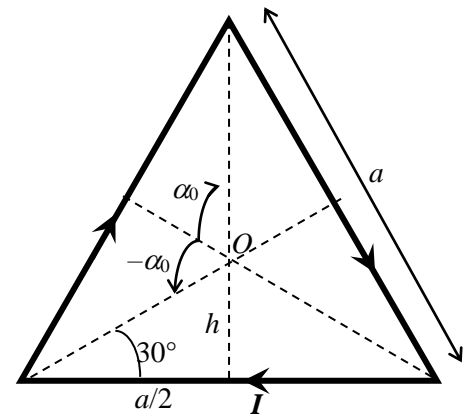


Figure 2.

$$B = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi} \oint_L \frac{dl}{r^2} = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi \cdot d} \int_{-\alpha_0}^{+\alpha_0} \cos \theta \cdot d\theta = \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi \cdot d} \sin \alpha_0$$

Le champ magnétique total.

$$B_{Tot} = N \cdot B = \frac{\mu_0 \cdot I}{2d} \left(\frac{N}{\pi} \right) \times \sin \left(\frac{\pi}{N} \right)$$

\vec{B}_{Tot} est perpendiculaire à la surface du polygone. Son sens est donné par la Règle de la Main Droite appliquée au sens du courant.

4. Dans le cas où $N \rightarrow \infty$.

$$\lim_{N \rightarrow \infty} B_{Tot} = \lim_{N \rightarrow \infty} \left\{ \frac{\mu_0 \cdot I}{2R} \left(\frac{N}{\pi} \right) \times \sin \left(\frac{\pi}{N} \right) \right\} = \lim_{x \rightarrow 0} \left\{ \frac{\mu_0 \cdot I}{2R} \frac{\sin x}{x} \right\}$$

Donc

$$\lim_{N \rightarrow \infty} B_{Tot} = \frac{\mu_0 \cdot I}{2R}$$

C'est le champ magnétique crée par une spire circulaire dans son centre.

EXERCICE 02 : (07 points)

1. Pour une fonction d'onde en notation complexe de la forme

$$f(\vec{r}, t) = A \cdot e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} = A \cdot e^{i(k_x \cdot x + k_y \cdot y + k_z \cdot z - \omega t)}$$

Avec $\vec{k} = k_x \cdot \vec{e}_x + k_y \cdot \vec{e}_y + k_z \cdot \vec{e}_z$ et $\vec{r} = x \cdot \vec{e}_x + y \cdot \vec{e}_y + z \cdot \vec{e}_z$.

Le gradient s'écrit

$$\vec{\text{grad}} f(\vec{r}, t) = \vec{\nabla} f(\vec{r}, t) = \frac{\partial f}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial f}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial f}{\partial z} \vec{e}_z$$

D'où

$$\vec{\nabla} f(\vec{r}, t) = A \left(\frac{\partial e^{i(k_x \cdot x + k_y \cdot y + k_z \cdot z - \omega t)}}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial e^{i(k_x \cdot x + k_y \cdot y + k_z \cdot z - \omega t)}}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial e^{i(k_x \cdot x + k_y \cdot y + k_z \cdot z - \omega t)}}{\partial z} \vec{e}_z \right)$$

$$\vec{\nabla} f(\vec{r}, t) = i \cdot k_x \cdot f \cdot \vec{e}_x + i \cdot k_y \cdot f \cdot \vec{e}_y + i \cdot k_z \cdot f \cdot \vec{e}_z = i \vec{k} \cdot f(\vec{r}, t)$$

Donc

$$\vec{\nabla} \equiv i \cdot \vec{k}$$

Et la dérivée partielle par rapport au temps s'écrit

$$\frac{\partial}{\partial t} f(\vec{r}, t) = A \frac{\partial e^{i(k_x \cdot x + k_y \cdot y + k_z \cdot z - \omega t)}}{\partial t} = -i \cdot \omega \cdot f(\vec{r}, t)$$

Donc

$$\frac{\partial}{\partial t} \equiv -i \cdot \omega$$

2. Equations de MAXWELL dans le vide (en absence de charges et de courants).

$$\text{div}(\vec{E}) = 0 ; \quad \text{rot}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} ; \quad \text{div}(\vec{B}) = 0 ; \quad \text{rot}(\vec{B}) = \mu_0 \cdot \varepsilon_0 \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

Comme

$$\text{div}(\vec{E}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = i \cdot \vec{k} \cdot \vec{E} = 0$$

Donc \vec{k} est perpendiculaire au champ électrique \vec{E} .

3. Comme \vec{E} est suivant la direction de l'axe (OX), et puisque \vec{k} est perpendiculaire à \vec{E} et suivant la direction de propagation, donc, la direction de propagation de l'onde est parallèle au plan (YOZ).

4. Fréquence

$$\lambda = 4\pi \Rightarrow \boxed{v = \frac{c}{\lambda}} \Rightarrow \boxed{v = \frac{3 \times 10^8}{4\pi} = 2,39 \times 10^7 \text{ Hz}}$$

Pulsation

$$\boxed{\omega = 2\pi \cdot v = 2\pi \frac{c}{\lambda}} \Rightarrow \boxed{\omega = 1,5 \times 10^8 \text{ rad/s}}$$

5. Le champ électrique est toujours dirigé suivant la même direction (OX)

$$\vec{E} = E_0 \cdot e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} \vec{e}_x$$

La polarisation est rectiligne.

6. Comme le vecteur \vec{k} est parallèle au plan (YOZ) alors $k_x = 0$ et :

$$\vec{k} = k_y \cdot \vec{e}_y + k_z \cdot \vec{e}_z$$

Son module est donné par la longueur d'onde

$$\boxed{k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{1}{2} \cdot \text{m}^{-1}}$$

$$\text{D'où } \begin{cases} k_y = k \cdot \cos \theta \\ k_z = k \cdot \sin \theta \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} k_y = \sqrt{3}/4 = 0,43 \\ k_z = 1/4 = 0,25 \end{cases} \text{ et } \begin{matrix} \vec{n} = \frac{\vec{k}}{k} \\ \Rightarrow \end{matrix} \begin{cases} n_y = \sqrt{3}/2 \\ n_z = 1/2 \end{cases}$$

7. Champ magnétique : équation de structure du champ électromagnétique dans le vide.

$$\vec{n} \times \vec{E} = c \cdot \vec{B}$$

D'où

$$\vec{B} = \frac{E_0}{c} e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} \left(\frac{\sqrt{3}}{2} \vec{e}_y + \frac{1}{2} \vec{e}_z \right) \times \vec{e}_x \Rightarrow \boxed{\vec{B} = \frac{E_0}{c} e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} \left(\frac{1}{2} \vec{e}_y - \frac{\sqrt{3}}{2} \vec{e}_z \right)}$$

8. Equations de MAXWELL dans le vide (en absence de charges et de courants).

$$\text{div}(\vec{E}) = 0 ; \overrightarrow{\text{rot}}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} ; \text{div}(\vec{B}) = 0 ; \overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

Jauge de LORENTZ.

$$\text{div}(\vec{A}) + \mu_0 \cdot \epsilon_0 \frac{\partial V}{\partial t} = 0$$

$$\text{Comme } \vec{B} = \overrightarrow{\text{rot}}(\vec{A}) \text{ et } \vec{E} = -\overrightarrow{\text{grad}}(V) - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

$$\text{Donc } \overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \overrightarrow{\text{rot}}(\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{A})) = \overrightarrow{\text{grad}}(\text{div}(\vec{A})) - \Delta \vec{A} = -\mu_0 \cdot \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \overrightarrow{\text{grad}}(V) - \Delta \vec{A}$$

$$\text{D'autre part } \overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = -\mu_0 \cdot \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \overrightarrow{\text{grad}}(V) - \mu_0 \cdot \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2}$$

En comparant ces deux équations, il vient que

$$\boxed{\Delta \vec{A} - \mu_0 \cdot \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = \vec{0}}$$