

FACULTÉ DES SCIENCES ET TECHNOLOGIES

**CORRIGÉ DE L'ÉPREUVE SEMESTRIELLE**

MODULE : PHYSIQUE VI – ÉLECTROMAGNETISME.

**QUESTIONS DE COURS : (04 points)**

1. Equations de MAXWELL dépendantes du temps.

$$\boxed{\operatorname{div}(\vec{E}) = \frac{\rho}{\varepsilon_0}} \quad ; \quad \boxed{\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}} \quad ; \quad \boxed{\operatorname{div}(\vec{B}) = 0} \quad ; \quad \boxed{\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{B}) = \mu_0 \cdot \vec{j} + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}}$$

2. En absence de charges ( $\rho = 0$ ) et de courants ( $\vec{j} = \vec{0}$ ).

$$\operatorname{div}(\vec{E}) = 0 \quad ; \quad \overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad ; \quad \operatorname{div}(\vec{B}) = 0 \quad ; \quad \overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{B}) = \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

Equations de propagation :

$$\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{E})) = -\frac{\partial \overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{B})}{\partial t} = -\mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}$$

D'autre part :  $\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{E})) = \overrightarrow{\operatorname{grad}}(\operatorname{div}(\vec{E})) - \Delta \vec{E} = -\Delta \vec{E}$  car  $\operatorname{div}(\vec{E}) = 0$ 

D'où

$$\boxed{\Delta \vec{E} - \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = \vec{0}}$$

$$\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{B})) = \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{E})}{\partial t} = -\mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2}$$

D'autre part :  $\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{B})) = \overrightarrow{\operatorname{grad}}(\operatorname{div}(\vec{B})) - \Delta \vec{B} = -\Delta \vec{B}$  car  $\operatorname{div}(\vec{B}) = 0$ 

D'où

$$\boxed{\Delta \vec{B} - \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2} = \vec{0}}$$

3. Relation entre champs et potentiels :  $\boxed{\vec{E} = -\overrightarrow{\operatorname{grad}}(V) - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}}$  et  $\boxed{\vec{B} = \overrightarrow{\operatorname{rot}}(\vec{A})}$ 4. Conditions de jauge de LORENTZ.  $\boxed{\operatorname{div}(\vec{A}) + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial V}{\partial t} = 0}$  avec  $\vec{A}(\infty) = \vec{0}$  et  $V(\infty) = 0$ 

5. Les équations de POISSON dépendantes du temps.

$$\operatorname{div}(\vec{E}) = \operatorname{div}\left(-\overrightarrow{\operatorname{grad}}(V) - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}\right) = \frac{\rho}{\varepsilon_0} \quad \Rightarrow \quad -\Delta V - \frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div}(\vec{A}) = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$$

Or, d'après la jauge de LORENTZ  $\operatorname{div}(\vec{A}) = -\mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial V}{\partial t}$ 

Donc

$$\boxed{\Delta V - \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} + \frac{\rho}{\varepsilon_0} = 0}$$

$$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \overrightarrow{\text{rot}}(\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{A})) = \overrightarrow{\text{grad}}(\text{div}(\vec{A})) - \Delta \vec{A}$$

Or, d'après la jauge de LORENTZ  $\text{div}(\vec{A}) = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial V}{\partial t}$

Donc

$$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \overrightarrow{\text{rot}}(\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{A})) = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \overrightarrow{\text{grad}}(V) - \Delta \vec{A}$$

D'autre part

$$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \mu_0 \cdot \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \quad \text{et} \quad \vec{E} = -\overrightarrow{\text{grad}}(V) - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

D'où

$$\overrightarrow{\text{rot}}(\vec{B}) = \mu_0 \cdot \vec{j} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \overrightarrow{\text{grad}}(V) - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2}$$

En comparant ces deux équations, il vient que

$$\Delta \vec{A} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} + \mu_0 \cdot \vec{j} = \vec{0}$$

### EXERCICE 01 : (08 points)

1. Lois de BIOT et SAVART.

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint_{\tau} \frac{\vec{j} \times \vec{r}}{r^3} d\tau \quad \text{et} \quad \vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint_{\tau} \frac{\vec{j}}{r} d\tau$$

2. Cas de courants filiformes stationnaires  $I$ .

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi} \oint_C \frac{d\vec{l} \times \vec{r}}{r^3} \quad \text{et} \quad \vec{A} = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi} \oint_C \frac{d\vec{l}}{r}$$

3. Fil droit infini parcouru par un courant stationnaire  $I$

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi} \oint_L \frac{d\vec{l} \times \vec{r}}{r^3}$$

Puisque  $\vec{B}$  est perpendiculaire à  $d\vec{l}$  et  $\vec{r}$ , alors  $\vec{B}$  est tangent au cercle de rayon  $R$ . (Figure 7.)

Et  $d\vec{l} \times \vec{r} = dl \cdot r \cdot \sin\left(\frac{\pi}{2} + \theta\right) = dl \cdot r \cdot \cos(\theta)$

Paramétrisation :  $dl = \frac{R}{\cos^2 \theta} d\theta$  et  $r = \frac{R}{\cos \theta}$

D'où le module de  $\vec{B}$  est égal à l'intégrale

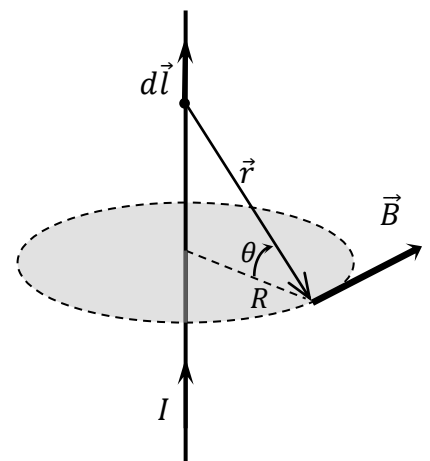
$$B = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi} \oint_C \frac{dl}{r^2} = \frac{\mu_0 \cdot I}{4\pi \cdot R} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta \cdot d\theta$$

Enfin

$$B = \frac{\mu_0 I}{2\pi R}$$

En coordonnées cylindriques

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{2\pi R} \vec{e}_\varphi$$



4. En utilisant le théorème d'AMPERE.

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = \mu_0 \cdot \sum I_{\text{int}}$$

Symétrie du champ magnétique : symétrie cylindrique.

On choisit une courbe  $C$  de forme circulaire de rayon  $R$  perpendiculaire à la distribution de courants et centrée sur le fil conducteur est orienté dans le sens trigonométrique (Règle de la main droite appliquée au courant).

$$\vec{B} \parallel d\vec{r} \Rightarrow \vec{B} \cdot d\vec{r} = B \cdot dr$$

En utilisant la symétrie de rotation suivant l'axe du courant  $B$  est constant en module sur la courbe  $C$ .  
Donc :

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = B \cdot L = B \cdot 2\pi R = \mu_0 \cdot \sum I_{\text{int}}$$

Comme  $\sum I_{\text{int}} = I$ . Alors :

$$B = \frac{\mu_0 I}{2\pi R}$$

5. Force magnétique :

$$d\vec{F} = I(d\vec{l} \times \vec{B})$$

Comme  $\vec{B} \perp d\vec{l}$  (voir figure). Donc :

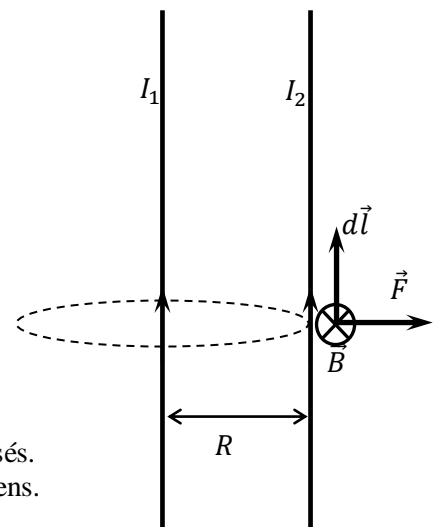
$$dF = I \cdot B \cdot dl = \frac{\mu_0 I^2}{2\pi R} dl$$

En intégrant sur une longueur unité ( $L = 1$ )

$$F = \frac{\mu_0 I^2}{2\pi R}$$

6. En utilisant la règle de la main droite (voir figure):

- La force est attractive si les deux courants sont dans sens opposés.
- La force est répulsive si les deux courants sont dans le même sens.



**EXERCICE 02 : (08 points)**

1. Notation réelle : polarisation circulaire ( $E_{0y} = E_{0z} = E_0$ ) gauche  $\varphi_z - \varphi_y = \pi/2$

$$\vec{E}_1 = E_0 \cdot \cos(kx - \omega t) \cdot \vec{e}_y + E_0 \cdot \cos\left(kx - \omega t + \frac{\pi}{2}\right) \cdot \vec{e}_z$$

Ou

$$\vec{E}_1 = E_0 \cdot \cos(kx - \omega t) \cdot \vec{e}_y - E_0 \cdot \sin(kx - \omega t) \cdot \vec{e}_z$$

Notation complexe

$$\vec{E}_1 = E_0 \cdot e^{i(kx - \omega t)} (\vec{e}_y + e^{i\pi/2} \cdot \vec{e}_z) = E_0 \cdot e^{i(kx - \omega t)} (\vec{e}_y + i \cdot \vec{e}_z)$$

2. Champ magnétique : Direction de propagation  $\vec{e}_x \Rightarrow \vec{B}_1 = \frac{\vec{e}_x \times \vec{E}_1}{c}$

$$\vec{B}_1 = \frac{E_0}{c} \cos(kx - \omega t) \cdot \vec{e}_z - \frac{E_0}{c} \cos\left(kx - \omega t + \frac{\pi}{2}\right) \cdot \vec{e}_y$$

Notation réelle

$$\vec{B}_1 = \frac{E_0}{c} \sin(kx - \omega t) \cdot \vec{e}_y + \frac{E_0}{c} \cos(kx - \omega t) \cdot \vec{e}_z$$

Notation complexe

$$\vec{B}_1 = \frac{E_0}{c} e^{i(kx - \omega t)} (\vec{e}_z - i \cdot \vec{e}_y)$$

3.  $\vec{P}_1 = \frac{\vec{E}_1 \times \vec{B}_1}{\mu_0}$  pour une onde plane  $\vec{P}_1 = \frac{E_1^2}{\mu_0 \cdot c} \vec{e}_x$  ( $B_1 = \frac{E_1}{c}$ ). Donc :

$$\vec{P}_1 = \frac{E_0^2 \cdot (\cos^2(kx - \omega t) + \sin^2(kx - \omega t))}{\mu_0 \cdot c} \vec{e}_x = \frac{E_0^2}{\mu_0 \cdot c} \vec{e}_x = \text{Constante}$$

4.  $\vec{E}_1(x=0) + \vec{E}_2(x=0) = \vec{0}$  et  $\vec{E}_2(x, t)$  est une OEPPM qui se propage vers les  $x$  négatifs. Donc nous écrivons la forme générale de  $\vec{E}_2(x, t)$  :

$$\vec{E}_2 = E_{0y} \cdot \cos(kx + \omega t + \varphi_y) \cdot \vec{e}_y + E_{0z} \cdot \cos(kx + \omega t + \varphi_z) \cdot \vec{e}_z$$

En écrivant la continuité :

$$-E_0 \cdot \cos(-\omega t) \cdot \vec{e}_y - E_0 \cdot \cos\left(-\omega t + \frac{\pi}{2}\right) \cdot \vec{e}_z = E_{0y} \cdot \cos(\omega t + \varphi_y) \cdot \vec{e}_y + E_{0z} \cdot \cos(\omega t + \varphi_z) \cdot \vec{e}_z$$

En comparant les deux membres :

$$\begin{cases} E_{0y} \cdot \cos(\omega t + \varphi_y) = -E_0 \cdot \cos(\omega t) \\ E_{0z} \cdot \cos(\omega t + \varphi_z) = -E_0 \cdot \cos(\omega t - \pi/2) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} E_{0y} = -E_0 \\ E_{0z} = -E_0 \end{cases} \text{ et } \begin{cases} \varphi_y = 0 \\ \varphi_z = -\pi/2 \end{cases}$$

Finalement :

$$\vec{E}_2 = -E_0 \cdot \cos(kx + \omega t) \cdot \vec{e}_y - E_0 \cdot \cos(kx + \omega t - \pi/2) \cdot \vec{e}_z$$

Et en notation complexe :

$$\vec{E}_2 = -E_0 \cdot e^{i(kx + \omega t)} (\vec{e}_y - i \cdot \vec{e}_z)$$

5. Polarisation : Direction de propagation  $-\vec{e}_x \Rightarrow \varphi_y - \varphi_z = \pi/2$  et  $E_{0y} = E_{0z}$   
*polarisation circulaire gauche.*

6. Champ magnétique : Direction de propagation  $-\vec{e}_x \Rightarrow \vec{B}_2 = \frac{-\vec{e}_x \times \vec{E}_2}{c}$

$$\vec{B}_2 = \frac{E_0}{c} \cos(kx + \omega t) \cdot \vec{e}_z - \frac{E_0}{c} \cos\left(kx + \omega t - \frac{\pi}{2}\right) \cdot \vec{e}_y$$

Notation réelle

$$\vec{B}_2 = -\frac{E_0}{c} \sin(kx + \omega t) \cdot \vec{e}_y + \frac{E_0}{c} \cos(kx + \omega t) \cdot \vec{e}_z$$

Notation complexe

$$\vec{B}_2 = \frac{E_0}{c} e^{i(kx + \omega t)} (\vec{e}_z + i \cdot \vec{e}_y)$$

7. Champ total en notation complexe

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 = E_0 \cdot e^{ikx} [(e^{-i\omega t} - e^{+i\omega t}) \cdot \vec{e}_y + i \cdot (e^{-i\omega t} + e^{+i\omega t}) \cdot \vec{e}_z]$$

Donc

$$\vec{E} = 2i \cdot E_0 \cdot e^{ikx} [-\sin(\omega t) \cdot \vec{e}_y + \cos(\omega t) \cdot \vec{e}_z]$$

En prenant la partie réelle :

$$\vec{E} = 2 \cdot E_0 \cdot \sin(kx) [\sin(\omega t) \cdot \vec{e}_y - \cos(\omega t) \cdot \vec{e}_z]$$

$$\vec{B} = \vec{B}_1 + \vec{B}_2 = \frac{E_0}{c} e^{ikx} [(e^{-i\omega t} + e^{+i\omega t}) \cdot \vec{e}_z - i \cdot (e^{-i\omega t} - e^{+i\omega t}) \cdot \vec{e}_y]$$

Donc

$$\vec{B} = 2 \frac{E_0}{c} e^{ikx} [\sin(\omega t) \cdot \vec{e}_y + \cos(\omega t) \cdot \vec{e}_z]$$

En prenant la partie réelle :

$$\vec{B} = 2 \frac{E_0}{c} \cos(kx) [\sin(\omega t) \cdot \vec{e}_y + \cos(\omega t) \cdot \vec{e}_z]$$

8. Nature de l'onde : Onde stationnaire.

9. Vecteur de Poynting :  $\vec{P} = \frac{\vec{E} \times \vec{B}}{\mu_0}$

$$\vec{E} \times \vec{B} = 4 \frac{E_0^2}{c} \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ 0 & \sin(kx) \cdot \sin(\omega t) & -\sin(kx) \cos(\omega t) \\ 0 & \cos(kx) \cdot \sin(\omega t) & \cos(kx) \cos(\omega t) \end{vmatrix}$$

D'où

$$\vec{P} = 2 \frac{E_0^2}{\mu_0 \cdot c} \sin(2kx) \cdot \sin(2\omega t) \vec{e}_x$$

Conclusion :  $\langle P \rangle_T = 0$  Une onde stationnaire ne transporte pas d'énergie.