

Manipulation des threads (*utilisation de la norme POSIX*)

① `int pthread_create(
pthread_t *tid, // sert à récupérer le TID du thread créé
const pthread_attr_t *attr, // sert à préciser les attributs du thread (taille de la pile, priorité....)
//attr = NULL pour les attributs par défaut
void * (*func) (void*), // est la fonction à exécuter par le thread
void *arg); //le paramètre de la fonction.`

Cette fonction permet de créer un nouveau thread, elle renvoie 0 s'elle réussit, sinon elle renvoie une valeur non nulle identifiant l'erreur qui s'est produite.

② `void pthread_join(pthread_t tid, void *status);` // sert à récupérer la valeur de retour et l'état de terminaison.

Cette fonction faire un attente d'un thread. L'équivalent de waitpid des processus sauf qu'on doit spécifier le TID du thread à attendre.

③ `void pthread_exit(void * status);` Termine l'exécution d'un thread.

④ `void pthread_self(void);` retourne l'identifiant, TID, du Thread courant.

Remarque: la ligne de commande suivante permet de compiler un programme multi-thread :

`gcc -o nomprog nomprog.c -lpthread`

Note (Description des sémaphores):

```
int sem_init(sem_t *semaphore, int pshared, unsigned int valeur)
```

Création d'un sémaphore et préparation d'une valeur initiale.

```
int sem_wait(sem_t * semaphore);
```

Opération P sur un sémaphore.

```
int sem_post(sem_t * semaphore);
```

Opération V sur un sémaphore.